

(1) Veröffentlichungsnummer:

0 354 269 ^{Δ1}

æ

EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG

1 Anmeldenummer: 88113342,5

1 Int. Cl.4: G01R 27/20

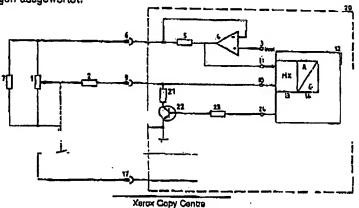
Anmeldetag: 17.08.88

Priorität 09.08.88 DE 3826937

- Veröffentlichungstag der Anmeldung: 14.02.90 Patentblatt 90/07
- Benannte Vertragsstaaten: DE ES FR GB IT SE

- Anmelder: VDO Adolf Schindling AG Gräfstrasse 103
 D-5000 Frankfurt/Main 90(DE)
- ② Erfinder: Rossberg, Rainer Schlesienstrasse 5 D-6231 Schwalbach/Ts(DE) Erfinder: Weiss, Werner Parkstrasse 15 D-6233 Keikhelm(DE)
- Wertreter: Klein, Thomas, Dipl.-ing. (FH) Sodener Strasse 9 Postfach 6140 D-6231 Schwalbach a. Ts.(DE)
- Varfahren und Schaltungsanordnung zur Überwachnung des Übergangswiderstandes bei einem als . Stallungsgeber dienenden Potentiomater.
- Bei einem Verfahren und einer Schaltungsanordnung zur Überwachung des Übergangswiderstands bei einem als Stellungsgeber dienenden Potentiometer einer Steuer- und/oder Regeleinrichtung, insbesondere für ein Kraftfahrzeug, wobel das Potentiometer mit einer im wesentlichen konstanten Spannung beaufschlagt wird und die Spannung am Schleifer des Potentiometer einer Auswerteeinrichtung zugeführt wird, wird die Spannung am Schleifer mit einem Widerstand belastet und der Unterschied zwischen den bei Belastung und ohne Belastung anliegenden Spannungen ausgewertet,

EP 0 354 269 A1



EP 0 364 269 A1

Verfahren und Schaltungsanordnung zur Überwachung des Übergangswiderstandes bei einem als Stellungsgeber dienenden Potentiometer

Die Erfindung betrifft ein Verfahren und Schaltungsanordnungen nach der Gattung des Hauptanspruchs.

Die Leistung einer Brennkraftmaschine wird im allgemeinen entsprechend dem Willen das Fahrers durch eine Stelleinrichtung, insbesondere durch ein Fahrpedal, beeinflußt. Zur Übertragung der Stellung des Fahrpedals sind neben mechanischen Verbindungen elektronische Steuerungssysteme unter der Bezeichnung E Gas-Anlagen bekannt geworden. Insbesondere bei Nutzfahrzeugen mit Unterfluroder Heckmotoren oder Schubgelenkbussen können die notwendigen Pedalkräfte bei mechanischer Übertragung durch Gestänge oder Baudenzüge nur durch sorgfältige Verlegung niedrig und unabhängig von Karosserlebewegungen gehalten werden.

Bei den bekannten elektronischen Einrichtungen zum Steuem der Leistung der Brennkraftmaschine eines Kraftlahrzeugs dient ein mit dem Gaspedal verbundener erster Stellungsgeber als Sollwertgeber, während ein zweiter Stellungsgeber als Istwertgeber mit der Drosselklappe oder dem Verstellhebel der Einspritzpumpe mechanisch gekuppelt ist. Eine Regeleinrichtung vergleicht elektrische Signale, welche den Sollwert und den Istwert darstellen und verstellt mittele eines Servomotors die Drosselklappe oder den Verstellhebel der Einspritzpumpe mit dem damit gekuppelton Stellungsgeber im Sinne einer Angleichung des Istwertes an den Sollwert.

in diesen bekannten E Gas-Anlagen, die mit elektrischen Analogsignalen arbeiten, werden als Stellungsgeber im allgemeinen Potentiometer verwendet. Aus Sicherheitsgründen wird sowohl für den Sollwertgeber als auch für den Istwertgeber eine genaue Zuordnung von Schleiferstellung und Spannungswert innerhalb enger Toleranzen gefordert, die auch nach längerer Betriebsdauer erhalten bleiben soll. Infolge der Einwirkung der Atmosphäre, von Kraftstoff, Öl oder Kondenswasser können sich jedoch Übergangswiderstände zwischen der Widerstandsbahn und dem darauf gleitenden Schleifer bilden, welche die ursprüngliche Zuordnung von Schleiferstellung und Spannungswert verändern. Dieses kann zu unerwünschten und auch gefährlichen Fahrzuständen führen.

Es ist daher Aufgabe der Erlindung, ein Verfahren anzugeben, mit dem eine unerwünschte Erhöhung des Übergangswiderstandes zwischen der Widerstandsbehn und den Schleifer eines Potentiometers sicher erkannt wird. Es ist ferner Aufgabe der Erfindung, eine Schaltungsanordnung zur Durchführung des erfindungsgemäßen Verfahrens anzugeben, die sich durch hohe Sicherheit und

geringen Aufwand auszeichnet,

Das erfindungsgemäße Verfahren mit den kennzelchnenden Merkmalen des Hauptanspruchs hat den Vorteil, daß eine Erhöhung des Übergangswiderstandes bereits erfaßbar ist, wenn noch kein sicherheitskritischer Wert erreicht ist. Außerdem läßt sich das erfindungsgemäße Verfahren mit einfachen Mitteln durchführen.

2

Durch die in den Unteransprüchen aufgeführten Maßnahmen sind vorteilhafte Weiterbildungen und Verbesserungen der im Hauptanspruch angegebenen Erfindung und Schaltungsanordnungen zur Durchführung des erfindungsgemäßen Verfahrens möglich.

Dabei ist vorteilhaft, daß das erfindungsgemäße Verfahren auch unter betriebsgemäßen Bedingungen durchgeführt werden kann. So ist es beispielsweise möglich, jewells vor Fahrtantritt automatisch den Übergangswiderstand zu überprüfen. Dieses kann jedoch auch periodisch in den Pausen eines Betriebsprogramms erfolgen, welches die Nachführregelung bewerksteiligt oder während des Betriebsprogramms durch kurzzeitiges Prüfen, wenn die nachfolgend beschriebsne Beeinflussung der gemessenen Schielterspannung von einer Dauer ist, die klein gegenüber den Zeitkonstanten von Stelleinrichtung und Brennkraftmeschine ist.

Die Erfindung läßt zahlreiche Ausführungsformen zu. Eine davon ist schematisch in der Zeichnung dargestellt und nachfolgend beschrieben.

Das Potentiometer 1 stellt einen Ist- oder Sollwertgeber dar und ist dazu beispielsweise mit elner Drosselklappe oder einem Fahrpedal verbunden, was in der Zeichnung jedoch nicht dargestellt ist. Dem Potentiometer 1 ist ein Abgleichwiderstand 7 parallelgeschaltet, in mechanischer Verbindung mit dem Schlelfer des Potentiometers 1 steht ein Schalter 15, der an sich in bekannter Welse als Sicherheitskontakt dient. Sowohl das Potentiometer als auch der Schalter 15 sind mit Anschlüssen 6, 9, 8, 16, 17 eines digitalen Steuergerätes 20 verbunden.

Das digitale Steuergerät 20 besteht im wesentlichen aus einem Mikrocomputer 12, von welchem der Übersichtlichkeit halber nur ein Multiplexer 13 und ein Analog/Digital-Wandler 14 dargestellt ist. Den Eingängen 10, 11 zugeführte Gleichspannungen werden in digitale Signale umgewandelt. Innerhalb des Steuergerätes 20 ist ferner eine Schaltung zur Spannungsversorgung des Potentiometers 1 vorgesehen, die aus einer nicht dargestellten Referenzspannungsquelle besteht, deren Spannung Uref über den Anschluß 3 einem Operationsverstärker 4 zugeführt wird. Zwischen dem Ausgang des

Operationsverstärkers 4 und dem Anschluß 6 bzw. dem Potentiometer 1 ist ein Strommeßwiderstand 5 vorgesehen. Anstelle des Operationsverstärkers kann auch ein integrierter Spannungsregler verwendet werden, dem die Spannung Uref als Bezugsspannung zugeführt wird.

Da der von dem Operationsverstärker gebildete Regelkreis die Spannung am Anschluß 6 konstant hält, ist die Spannung am Ausgang des Operationsverstärkers ein Maß für den Strom durch das Potentiometer 1 und den Abgleichwiderstand 7. Diese Spannung wird dem Eingang 11 des Mikrocomputers 12 zugeführt. Durch Vergleich mit für diese Spannung vorgesehenen Grenzwerten kann somit festgestellt werden, ob zu wenig oder zu viel Strom durch das Potentiometer 1 fließt, das helßt, ob eine Unterbrechung oder ein Kurzschluß vorliegt oder ein Kontaktübergangswiderstand an den Klemmen 6 oder 8 oder ein fehlerhafter Parallelwiderstand zu Widerstand 7.

Zur Veranschaulichung der Überwachung des Übergangswiderstandes des Potentiometers 1 ist der Übergangswiderstand in der Zeichnung als separater Widerstand 2 dargestellt. Entsprechend der Winkelstellung des Potentiometers 1 nimmt die Spannung am Anschluß 9 einen Wert zwischan Massepotential (Anschluß 8) und der Versorgungsspannung Urei am Anschluß 6 an. Über den Eingang 10 wird diese Spannung dem Mikrocomputer 12 zugeführt, der aus dieser Spannung die Stellung des Potentiometers 1 berochnet und zur Regelung bzw. Steuerung verwendet.

Zur Überwachung des Übergangswiderstandes 2 ist zwischen den Anschlüssen 8 und 6 des Steuergerätes 20 eine Reihenschaltung aus einem Widerstand 21 und einem Transistor 22 vorgesehen, Der Transistor 22 kann von einem Signal in den leitenden oder nichtleitenden Zustand geschaltet werden, das von einem Ausgang 24 des Mikrocomputers 12 über einen Widerstand 23 der Basis des Transistors 22 zulührbar ist. Je nach Ausführung der Erfindung erzeugt der Mikrocomputer 12 beim Einschalten an seinem Ausgang 24 ein kurzzeitiges positives Signal oder in vorgegebenen Zeitabständen. Dadurch wird der Schleifer des Potentiometers kurzzeitig belastet, so daß die Spannung am Anschluß 9 sinkt.

Der Transistor 22 als Schaltelement kann auch durch einen Feldeffekttransistor oder einen elektromechanischen Schalter ersetzt werden. Die Funktion der Gesamtschaltung wird dadurch nicht wesentlich beeinflußt.

Der Widerstand 21 ist derart bemessen, daß einerseits das Potentiometer während der Belastung durch den Widerstand 21 nicht überlastet wird und daß andererseits eine deutlich meßbare Spannungsverminderung am Anschluß 9 entsteht, wenn der Übergangswiderstand einen Wert erreicht

hat, bei dem eine Anzelge oder andere geeignete Maßnahmen vorgesehen sind.

Der Innenwiderstand RI einer von einem Potentiometer gebildeten Spannungsquelle als Funktion des Stellwinkels a des Potentiometers folgt der Gleichung:

Ri(a) = (Rges'a*Rges(1-a)) / (Rges'a + Rges(1-a)) = Rges a (1 - a).

Dabei ist Rges der Widerstand zwischen den beiden Endkontakten der Potentiometerbahn. Da der Eingangswiderstand des Mikrocomputers an seinem Eingang 10 wesentlich größer als der Innenwidenstand RI lst, engibt sich bei einer ersten Messung eine Spannung am Anschluß 9 von U1 = Uref a Bei einer zweiten Messung, bei welcher der Transistor 22 leitend ist, beträgt die Spannung U2 = Uref a R21 / (R21 + Ri (a) + Rüs), Dabei ist R21 der Widerstandswert des Widerstandes 21 und Rüs der Übergangswiderstand des Schleifers. Mit Hilfe eines entsprechenden Programms ist es im Mikrocomputer möglich, durch beide Messungen den Widerstand Rüs zu ermitteln, mit einem vorgegebenen Wert zu vergleichen und entsprechende Maßnahmen zu ergreifen, beispielsweise eine Warnlampe aufleuchten zu lassen.

Zusammen mit der Überwachung des Stroms durch das Potentiometer mit Hilfe des Strommeß-widerstandes 5 werden somit die wichtigsten Fehlerquellen im Bereich des Potentiometers Überwacht.

Ansprüche

- 1. Verfahren zur Überwachung des Übergangswiderstandes bei einem als Stellungsgeber dienenden Potentiometer einer Steuer- und/oder Regeleinschtung, insbesondere für ein Kraftfahrzeug, wobei das Potentiometer mit einer im wesentlichen konstanten Spannung beaufschlagt wird und die Spannung am Schleifer des Potentiometer einer Auswerteelnrichtung zugeführt wird, dadurch gekennzeichnet, daß die Spannung am Schleifer mit einem Widerstand belastot wird und daß der Unterschled zwischen den bei Belastung und ohne Belastung anliegenden Spannungen ausgewertet wird.
- 2. Verfahren nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß aus den bei Belastung und ohne Belastung anliegenden Spannungen ein dem Übergangswiderstand entsprechender Wert berechnet und mit einem maximal zulässigen Wert verglichen wird.
- 3. Verfahren nach Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet, daß die Belastung und der Vergleich mit dem maximal zulässigen Wert jeweils nach dem Einschalten der Steuer- und/oder Regeleinrichtung erfolgt.
 - 4. Verfahren nach Anspruch 2. dadurch ge-

kennzeichnet, daß die Belastung und der Vergleich Zeit zu Zeit erfolgt.

5. Schaltungsanordnung zur Durchführung des Verfahrens nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß der Schleifer des Potentiometers (1) mit einem Analogsignaleingang (10) eines Mikrocomputers (12) verbunden Ist, daß der Schleifer femer über einen Widerstand (21) und einen Halbleiterschalter (22) mit festem Potential verbindbar ist und daß der Halbleiterschalter (22) vom Mikrocomputer (12) steuerbar ist.

6. Schaltungsanordnung nach Anspruch 5, dadurch gekennzeichnet, daß dem Potentiometer (1) eine Versorgungsspannung über einen Strommeßwiderstand (5) zuführbar ist, daß die Spannung am Strommeßwiderstand (5) an elnem weiteren Analogsignaleingang (11) des Mikrocomputers (12) ansteht und daß aus der Spannung am Strommeßwiderstand (5) der durchfließende Strom gemessen und mit Grenzwerten verglichen wird.

mit dem maximal zulässigen Wert während des Betriebs der Steuer- und/oder Regeleinrichtung von

25

20

30

35

40

45

50

55

